(51) Int.Cl.5

(19) 日本国特新庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

庁内整理番号

(11)特許出願公開番号

特開平4-346819

技術表示箇所

(43)公開日 平成4年(1992)12月2日

| B 0 1 D 53/34 53/36 F 0 1 N 3/08 | 1 2 9 E 6953-4D 1 0 1 A 9042-4D Z 9042-4D B 7910-3G | |
|--|--|---|
| | • | 審査請求 未請求 請求項の数2(全 7 頁) |
| (21)出願番号 | 特顧平3-146529 | (71)出願人 000003931 株式会社新潟鐵工所 |
| (22)出顧日 | 平成3年(1991)5月23日 | 東京都千代田区霞が関1丁目4番1号 (72)発明者 芝原 篤 東京都大田区蒲田本町1-3-20 株式会 社新潟鉄工所原動機事業部技術部内 |
| | | (72)発明者 吉田 正 東京都大田区蒲田本町1-3-20 株式会 社新潟鉄工所原動機事業部技術部内 |
| | | (72)発明者 小林 智次 東京都大田区蒲田本町 1 — 3 —20 株式会 社新潟鉄工所原動機事業部技術部内 |
| | | (74)代理人 弁理士 西村 教光 |

FΙ

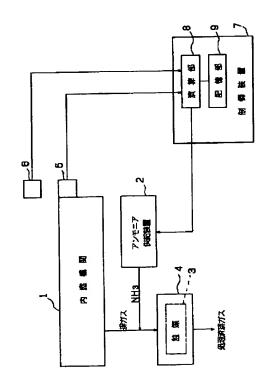
(54) 【発明の名称】 脱硝制御装置及び方法

(57)【要約】

【目的】 選択接触還元脱硝において、機関の立上り時 や負荷変化時に、出口側NO. 濃度ができるだけ変動し ないようにNH。の供給を制御する。

識別記号

【構成】 機関の負荷変化により、脱硝反応器4の触媒 3におけるNH。の吸着量は変化する。内燃機関1の負 荷増大は負荷センサ5により検出され、制御装置7に入 力される。実験的に求めたデータと、負荷センサ5から の信号により、触媒3でのNH3 の吸着量の増加量を算 出する。この増加分を加えた量のNH。を短時間で供給 すれば、触媒でNH3 が吸着されても、出口値NO1 値 が大幅に増大してしまうことはなくなる。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 内燃機関からの排ガスを処理する触媒を備えた脱硝反応器と、前記排ガスにアンモニアを加えるアンモニアの供給装置と、内燃機関の負荷を計測する負荷センサと、立上り時を含む内燃機関の負荷の変動時に、前記負荷センサが検出した前記内燃機関の負荷に応じて必要なアンモニアの流量を算出し、この必要なアンモニアの吸着量を算出し、このアンモニアの吸着量に応じてアンモニアの噴霧量を算出し、このアンモニアの噴霧 10量に応じて前記供給装置に制御信号を与える制御装置とを具備する脱硝制御装置。

【請求項2】 触媒を有する脱硝反応器に内燃機関からの排ガスをアンモニアと共に適用して排ガス中のNOxを還元する脱硝制御方法において、立上り時を含む内燃機関の負荷の変動時に内燃機関の負荷を検出し、検出した負荷に応じて必要なアンモニアの流量を算出し、この必要なアンモニアの流量から前記触媒に対するアンモニアの吸着量を算出し、このアンモニアの吸着量に応じてアンモニアの噴射量を算出し、このアンモニアの噴射量 20に応じてアンモニアの噴射を制御することを特徴とする脱硝制御方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、内燃機関の排ガス中に 含まれているNO:を還元するための脱硝制御装置と、 同装置に用いられる脱硝制御方法に関するものである。 【0002】

【従来の技術】発電プラント等で用いられているディーゼル機関では、排ガス中に含まれているNO』の処理方 30 法として、一般に選択接触還元脱硝法が用いられている。この方法は、NO』の還元剤としてアンモニア(NH』)を排ガス中に噴霧し、脱硝反応器の出口におけるNO』 濃度を制御するものである。そして、この出口側のNO』 濃度はセンサによって検出されるようになっており、該センサの検出値をフィードバックしてNH』の供給量をPID制御していた。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】前述した従来の装置においては、ディーゼル機関が一定の出力で作動している時には、噴霧されたNH。量に対して同量のNO:が還元され、出口側のNO:濃度は一定に保たれている。しかし、ディーゼル機関の出力が変動した場合には出口側のNO:濃度が大幅に変動してしまい、従来のフィードバック制御では出口側のNO:濃度を目標値に修正するのにかなりの長時間を要するという問題があった。

[0004] 本発明は、出力の変動時に出口側NO. 濃度が大きく変動する原因を見出すとともに、この原因に基づいて出口側NO. 濃度の修正をできる限り短時間で行なえるようにすることを目的としている。

2

【0005】本発明の脱硝制御装置は、内燃機関からの排ガスを処理する触媒を備えた脱硝反応器と、前記排ガスにアンモニアを加えるアンモニアの供給装置と、内燃機関の負荷を計測する負荷センサと、立上り時を含む内燃機関の負荷の変動時に、前記負荷センサが検出した前記内燃機関の負荷に応じて必要なアンモニアの流量を算出し、このアンモニアの吸着量に応じてアンモニアの噴霧量を算出し、このアンモニアの吸着量に応じてアンモニアの噴霧量を算出し、このアンモニアの噴霧量に応じて前記供給装置に制御信号を与える制御装置とを具備している。

【0006】本発明の脱硝制御方法は、触媒を有する脱硝反応器に内燃機関からの排ガスをアンモニアと共に適用して排ガス中のNOxを還元する脱硝制御方法において、立上り時を含む内燃機関の負荷の変動時に内燃機関の負荷を検出し、検出した負荷に応じて必要なアンモニアの流量を算出し、この必要なアンモニアの流量から前記触媒に対するアンモニアの吸着量を算出し、このアンモニアの噴射量に応じてアンモニアの噴射量を算出し、このアンモニアの噴射量に応じてアンモニアの噴射を制御することを特徴としている。

[0007]

【実施例】内燃機関の排ガス中に含まれているNO₁ の 濃度は、一般に機関出力の変化(負荷の変化)に伴って 変動するものと考えられる。そこで、出口側のNO₁ 濃 度の変動に見合う分だけNH₂ の流量を調節すれば、出 口側のNO₁ 濃度を目標値に直ちに一致させられるはず である。

[0008] しかしながら、前述したように、このような方法ではNOr 濃度の変動が大きく、目標値に戻るのに長い時間がかかってしまう。図8及び図9は、本発明者等が上述した問題点を把握するために行なった実験の結果を示すものである。

【0009】即ち、図8に示すように、機関の立上り時にはNO、入口値のはほぼ一定であり、NH。流量③を徐々に増大させているにもかかわらず、NO、出口値②はきわめて大きくなり、目標値に達して一定となるのにかなりの時間を要している。

【0010】また、図9の左方に示すように、機関の負荷が減少した場合、NO、入口値①の減少に比べてNO、出口値②の減少は激しく、目標値に戻って安定するのにはかなりの時間を要している。

[0011] また、図9の右方に示すように、機関の負荷が増加した場合、NO、入口値①の増加に比べてNO、出口値②の増大は激しく、NH、流量③を増加させているのに、NO、出口値②が目標値に戻って安定するのにはかなりの時間を要している。

【0012】このような実験結果から、本発明者等は、 負荷の増大時には供給したNH3量が必要量に不足し、 50負荷の低下時にはNH3量が過剰になっていると考え 3

た。そして、このような現象が起きるのは、機関負荷が 変動すると脱硝反応器の触媒でNH。が吸着されたり放 出されたりするためではないかと考えるに至った。

【0013】本発明者等の知見によれば、機関の負荷が一定の状態では脱硝反応器に流入するNO。量には変化がなく、NH。の触媒に対する吸着は飽和した状態にあると考えられ、その吸着量は問題にならない。しかし、機関の負荷が変化して排ガス量が変化した時や、脱硝率が変更されてNH。量が変化した時には、触媒に対するNH。の吸着量に変化が生じる。例えば、前配負荷が増大した場合、触媒へのNH。の吸着が増大し、脱硝に必要なNH。が減少して出口NO。値が高くなる。逆に、前配負荷が減少した場合、触媒に吸着されていたNH。が排ガス中に放出され、過剰に脱硝反応が行なわれて出口NO。値が極端に減少してしまう。

【0014】本発明者等は、上述したような触媒におけるNH』の吸着を想定してNH』流量の制御を行なうために、NH』の吸着量を規定する種々の要因について研究した。図2は、本発明者等による実験結果の一例を示すものである。このグラフは、触媒におけるNH』の吸着量と、触媒に供給するNH』の流量との関係を、機関の負荷又は触媒量を媒介として示したものである。即ち、触媒に対するNH』の吸着量は、機関の負荷(又は排ガス量)と、供給されるNH』の量と、触媒の量によって変化する。

【0015】本実施例は、前述したような機関の負荷変 動等によるNH。の吸着量の増減を用いてNH。噴霧量 の調整を行なう制御装置に関するものである。

【0016】図1に示すように、内燃機関1からの排ガスは、アンモニア供給装置2(以下、供給装置2と呼 30 ぶ。)からNH。の噴霧を受けた後、触媒3を備えた脱硝反応器4に導かれるようになっている。この脱硝反応器4の触媒3において、排ガス中のNO」とNH。が脱硝反応をおこすようになっている。なお、本実施例においては、触媒3の量は一定である。

【0017】前記内燃機関1には、機関負荷を検出する 負荷センサ5が設けられている。また、該内燃機関1の 近傍には、外気温・吸気温度・湿度等の環境条件を計測 する一個又は複数個のセンサ6が設けられている。

【0018】前記負荷センサ5及びセンサ6からの信号 40 は、制御装置7に入力されるようになっている。この制御装置7は演算部8と記憶部9を有している。記憶部9には、機関1の負荷と基準NOrとの関係を示すデータや、図2のグラフで表されるようなNHsの供給量等とNHsの吸着量との関係を示すデータ等が格納されている。そして、これら記憶部9のデータと、前記負荷センサ5及びセンサ6からの信号を用いて、演算部8は前記触媒3におけるNHsの吸着量の変化を算出し、この値に基づいて前記供給装置2に制御信号を送るようになっている。 50

【0.0-19】次に、以上の構成における作用を説明する。 (1) 機関の立上り時

まず、負荷センサ5が内燃機関1の負荷を計測し、検出信号を制御装置7に与える。制御装置7の演算部8は、記憶部9にある負荷と基準NO1の関係を示すデータと、前記計測負荷とを用い、図3のステップ100に示すように、基準NO1値を計算する。一般に、基準NO1値は環境条件により変化するので、算出した基準NO1値は、前記センサ6が検出する外気温や吸気温度等の条件によって補正する。

【0020】次に、ステップ101に示すように、演算 8 は、前記基準NO、量を用いて脱硝に必要なNH3 流量を計算する。この計算に必要なデータも記憶部に保持されている。

【0021】次に、ステップ102に示すように、前記 演算部8は、記憶部9にあるNH。の供給量と吸着量の 関係を示すデータと、ステップ101で算出したNH。 流量とにより、触媒3におけるNH。の吸着量を算出す ス

「0022】次に、ステップ103に示すように、前記 演算部8は、ステップ102で算出したNHaの吸着量 を用いて前記供給装置2におけるNHaの噴射時間と噴 射量を算出し、該供給装置2を制御する。

【0023】即ち図5に示すように、機関の立上り時には、触媒3に吸着される分を見込んだ量のNH』を短時間で供給し、触媒3におけるNH』の吸着を飽和させる。これによって、大きな値を示していたNO1出口値は急速に低下し、短時間で目標値に安定することができる。

30 【0024】そして、ステップ104に示すように、その後はステップ101で計算した必要なNH。流量によって運転する。

【0025】(2)機関の負荷変化時

前記内燃機関1の負荷が増大又は減少した時は、図4のステップ200に示すように負荷センサ5によって負荷変化を計測する。即ち、ステップ201,301に示すように、変化前の負荷と変化後の負荷をそれぞれ計測する。そして、変化前と変化後のそれぞれについて、ステップ202,203,204及びステップ302,303,304に示すように、演算部8がそれぞれNH。吸着量を計算する。この計算の手順は図3のステップ100,101,102と同一である。

【0026】次に、ステップ205に示すように、ステップ204及び304で算出した吸着量を用い、負荷変化前後のNH。吸着量の差を算出する。NH。吸着量の差は、負荷が増大した時には増となり、負荷が減少した時には減となる。

 5

給装置2を制御する。

【0028】即ち図6に示すように、内燃機関1の負荷 が減少した時には、触媒3から放出されて過剰となる分 を見込んで従来よりも量をへらしたNHs を適当な流量 で供給する。これによって、NO、出口値は従来ほど大 きく落ち込むことがなく、目標値に比較的短時間で戻る ことができる。

【0029】また図7に示すように、内燃機関1の負荷 が増大した時には、触媒3に吸着されるNH。の増分を 見込んだ量のNH。を短時間で供給し、触媒3における 10 NH』の吸着を直ちに飽和させる。これによって、NO 出口値は従来のように大きく増大することがなく、ま た比較的短時間で目標値に戻ることができる。

【0030】そして、その後は、ステップ303で算出 した負荷変化後の必要NH3 量に前述した吸着量の変化 分を加えたNH。流量で制御する。

[0031]

【発明の効果】本発明によれば、脱硝触媒におけるNH 3 の吸着量を機関の負荷に応じて算出し、これに基づい てNH』の噴霧量を制御するようにしている。従って、 20 2 アンモニア供給装置(供給装置) 機関の立上り時や負荷変動時における出口側NO. 濃度 の変動を従来に比べて大幅に減少させることができると ともに、目標値に戻すまでの時間を短縮することができ る。

【図面の簡単な説明】

【図1】一実施例の構成を示すプロック図である。

【図2】同実施例において、触媒に対するNH。吸着量 と、NH。流量との関係を示すグラフである。

6

【図3】同実施例において、機関の立上り時の制御手順 を示すフローチャートである。

【図4】同実施例において、負荷の変化時の制御手順を 示すフローチャートである。

【図5】同実施例における機関の立上り時の状態を示す グラフである。

【図6】同実施例における機関の負荷低下時の状態を示 すグラフである。

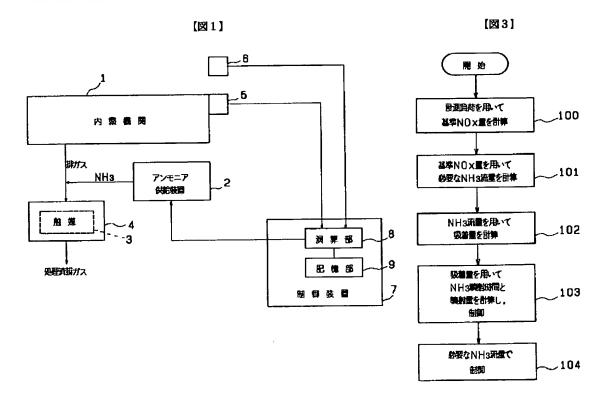
【図7】同実施例における機関の負荷増大時の状態を示 すグラフである。

【図8】従来の装置乃至方法による機関の立上り時の状 態を示すグラフである。

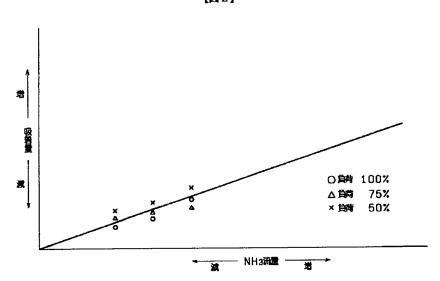
【図9】従来の装置乃至方法による機関の負荷変化時の 状態を示すグラフである。

【符号の説明】

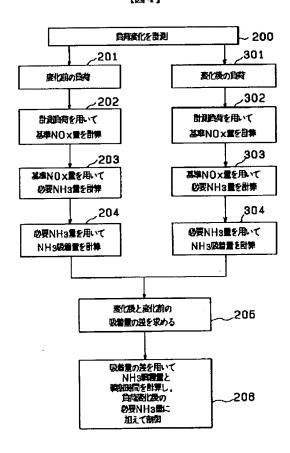
- 1 内燃機関
- - 3 触媒
 - 4 脱硝反応器
 - 5 負荷センサ
 - 制御装置



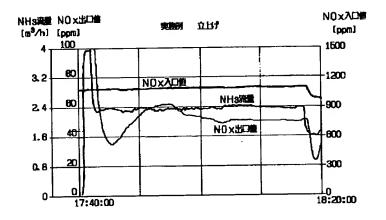




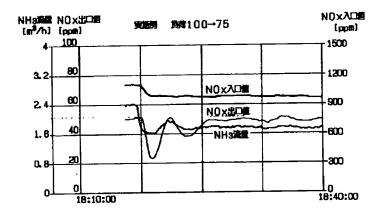
【図4】



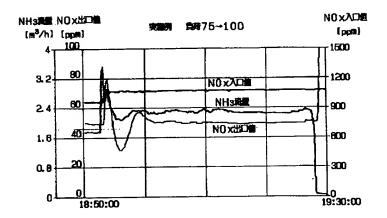
【図5】



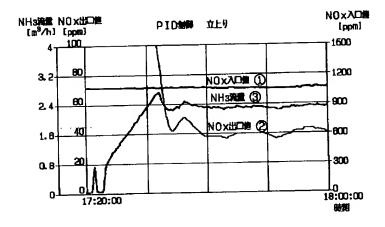
[図6]



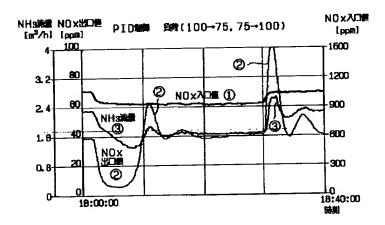
【図7】



[図8]



【図9】



L8 ANSWER 66 OF 155 CA COPYRIGHT 2003 ACS

AN 118:153454 CA

TI Apparatus and method for removing nitrogen oxides

IN Shibahara, Atsushi; Yoshida, Tadashi; Kobayashi, Tomoji

PA Niigata Engineering Co., Ltd., Japan

SO Jpn. Kokai Tokkyo Koho, 7 pp.

PI JP 04346819 A2 19921202 JP 1991-146529 19910523

PRAI JP 1991-146529 19910523

The app. has a catalytic reactor for treating exhaust gas from internalcombustion engine, means for supplying NH3 to the reactor, sensor for
monitoring the load of the engine, and a controlling device; where the
device calcs. a required amt. of NH3 for the reactor to remove NOx
corresponding to the load change of the engine (including start up)
monitored by the sensor, the amt. of NH3 absorbed by the catalyst
corresponding to the calcd. required NH3 amt., and a supplying amt. of NH3
for NOx removal cor. for the absorption amt., and sends a control signal
corresponding to the supplying amt. to the NH3-supplying means. NOx is
removed from exhaust gas by properly controlling the NH3-supplying amt. in

DERWENT-ACC-NO: 1993-021329

DERWENT-WEEK: 199303

COPYRIGHT 1999 DERWENT INFORMATION LTD

TITLE: Controlling denitrification of exhaust gas - involves controlling the amt. of added ammonia w.r.t. exhaust gas load and adsorption isotherm of catalyst and ammonia INVENTOR-NAME:

PRIORITY-DATA: 1991JP-0146529 (May 23, 1991)

PATENT-FAMILY:

PUB-NO PUB-DATE LANGUAGE PAGES MAIN-IPC
JP 04346819 A December 2, 1992 N/A 007 B01D 053/34
INT-CL (IPC): B01D053/34; B01D053/36; B01D053/56; B01D053/74; B01D053/94;
F01N003/08

ABSTRACTED-PUB-NO: JP 04346819A

BASIC-ABSTRACT: Exhaust gas is introduced to denitrification reactor and fed with ammonia for denitrification. The ammonia feeding amt. is controlled by monitoring exhaust gas load and adsorption isotherm of catalyst and ammonia. ADVANTAGE - Nitrogen oxide(s). (NOx) is reduced efficiently by this method. In an example, ammonia is sprayed to exhaust gas contg. NOx and introduced to reactor filled with catalyst, where spraying rate of ammonia is controlled by monitoring exhaust gas load and adsorption isotherm of catalyst and ammonia.

PAT-NO: JP404346819A

TITLE: DENITRATION CONTROL DEVICE AND METHOD

PUBN-DATE: December 2, 1992 INVENTOR-INFORMATION: NAME

SHIBAHARA, ATSUSHI; YOSHIDA, TADASHI; KOBAYASHI, TOMOJI

INT-CL (IPC): B01D053/34;B01D053/36;F01N003/08

ABSTRACT:

PURPOSE: To control NH<SB>3</SB> feed not to fluctuate NOX concn. of outlet side as possible at the start of engine or at the time of load change in a selective catalytic reduction denitration.

CONSTITUTION: An adsorption amount of NH<SB>3</SB> on a catalyst 3 of the denitration reactor 4 changes according to load change of engine. Increase of load of the internal combustion engine 1 is detected by the load sensor 5 and is inputted into the control device. Increase amount of NH<SB>3</SB> adsorption on the catalyst 3 is calculated by the experimental data and the signal from the load sensor. NOX value of the outlet does not sharply increase when an amount of NH<SB>3</SB> added with the increasing amount is fed in a short time even if NH<SB>3</SB> is adsorbed by the catalyst. COPYRIGHT: (C)1992,JPO&Japio